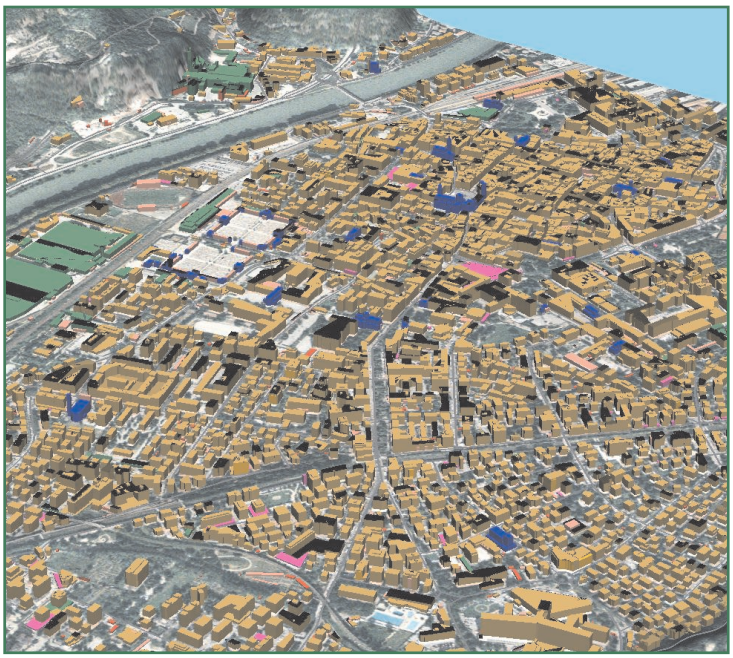
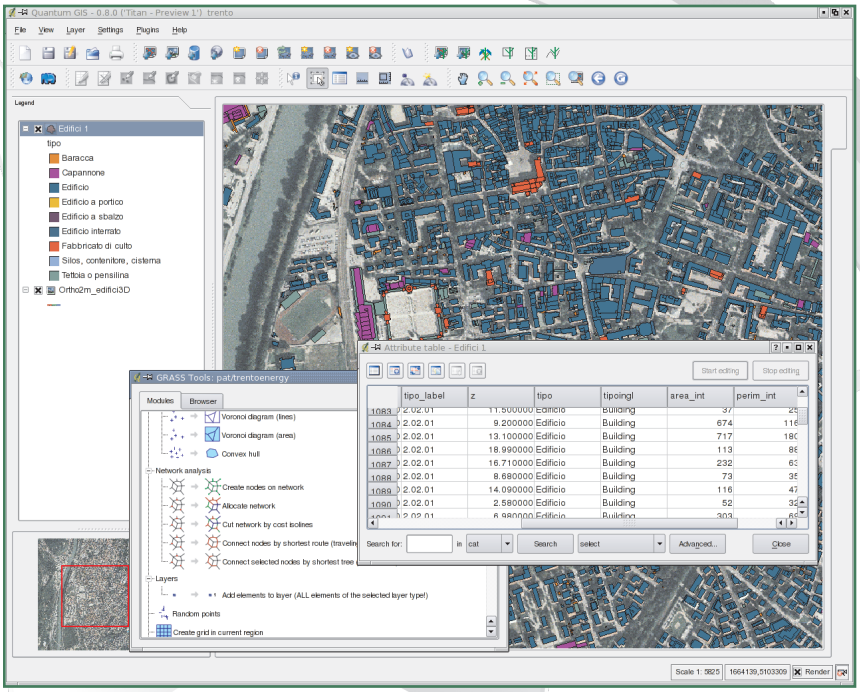
GRASS

GRASS (Geographic Resources Analysis Support System) est un logiciel SIG vecteur et raster, un système de traitement d'images, de production de graphiques et de modélisation spatiale.

Il propose plus de 350 modules pour le traitement de données raster et vecteur (2D/3D), le rendu d'images sur écran ou papier, la gestion, le géocodage et le traitement d'images multispectrales.

GRASS est utilisé partout dans le monde avec succès pour des applications scientifiques ou commerciales et par des organismes publics.





Fonctionnalités

- Analyse raster 2D et gestion des voxels 3D (volumes)
- Moteur vectoriel 2D/3D avec la gestion des SGBD basés sur SQL
- Modules de traitements d'images
- Analyse de réseaux vectoriels, Systèmes de Référencement Linéaire
- Visualisation des cartes 2D, 3D et des volumes
- Intéropérable avec les formats raster et vecteur standards
- Fonctionne sur GNU/Linux, Mac OS X, MS-Windows et d'autres systèmes POSIX
- Architecture modulaire et possibilité de scriptage pour automatisation

OSGeo
Your Open Source Compass

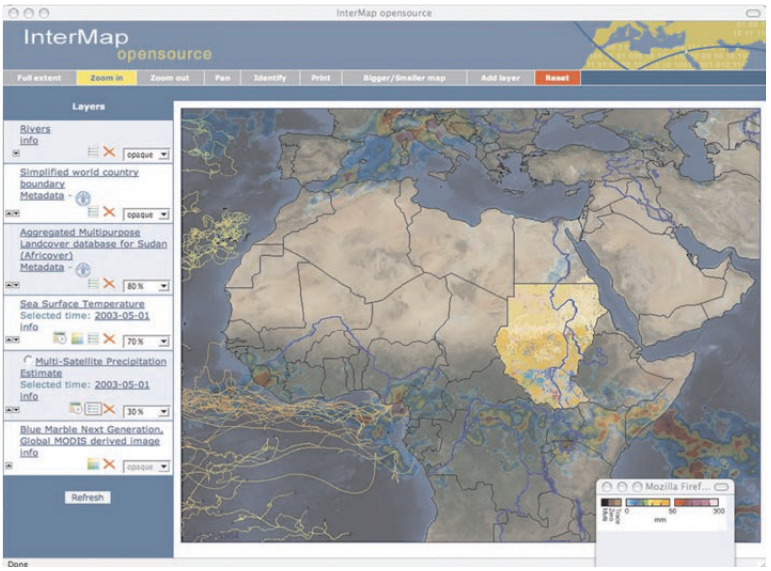
Visitez notre site : http://grass.osgeo.org

©2008 Open Source Geospatial Foundation (Mis à jour en avril 2008)

GeoNetwork opensource

GeoNetwork opensource est une application de catalogage pour gérer les ressources référencées géographiquement. Il fournit des fonctions puissantes d'édition et de recherche de métadonnées ainsi qu'un visualiseur de carte inclus.

GeoNetwork opensource a été développé pour connecter les communautés de l'information spatiale et leur données en utilisant une architecture moderne, qui est à la fois puissante et de faible coût, basée sur les principes des logiciels Libres et Open Source (FOSS) et des protocoles et des services Standards ouverts et Internationaux (ISO/TC211 et OGC).



Fonctionnalités

- Accès direct à la recherche dans les catalogues géographiques locaux et distribués
- Téléchargement vers et depuis le serveur de données, graphiques, documents, fichiers pdf et tout autres types de contenus
- Un visualiseur de cartes interactif en ligne pour combiner les Web Map Services à partir de serveurs distribués à travers le monde
- Une carte sélectionnée aléatoirement
- Les entrées récemment mises à jour, accessibles par un fil RSS et GeoRSS
- Édition en ligne des métadonnées par un système de modèle puissant
- Gestion native des métadonnées aux formats ISO19115/ISO19139, FGDC et Dublin Core
- Planification du moissonnage et de synchronisation des métadonnées entre les catalogues distribués
- Contrôle fin des accès
- Gestion des groupes et des utilisateurs
- Interface utilisateur multilingue

OSGeo
Your Open Source Compass

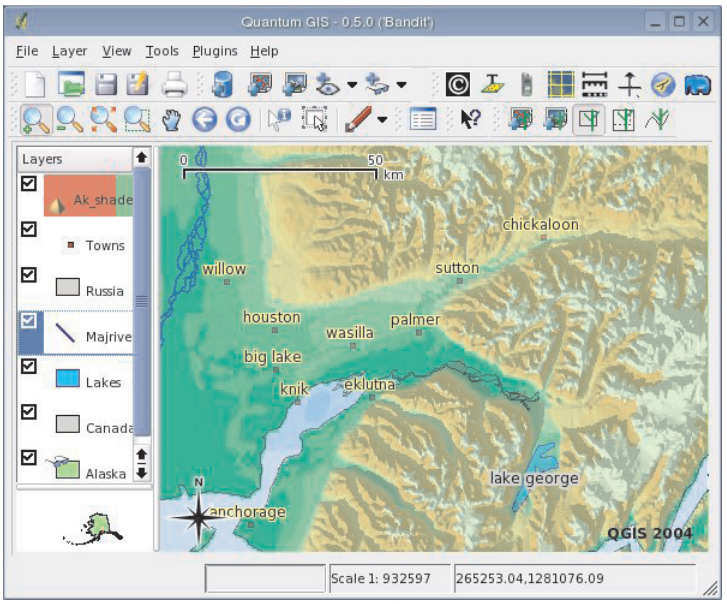
Visitez notre site : http://www.osgeo.org/geonetwork

©2008 Open Source Geospatial Foundation (Mis à jour en avril 2008)

Projet OSGeo en incubation

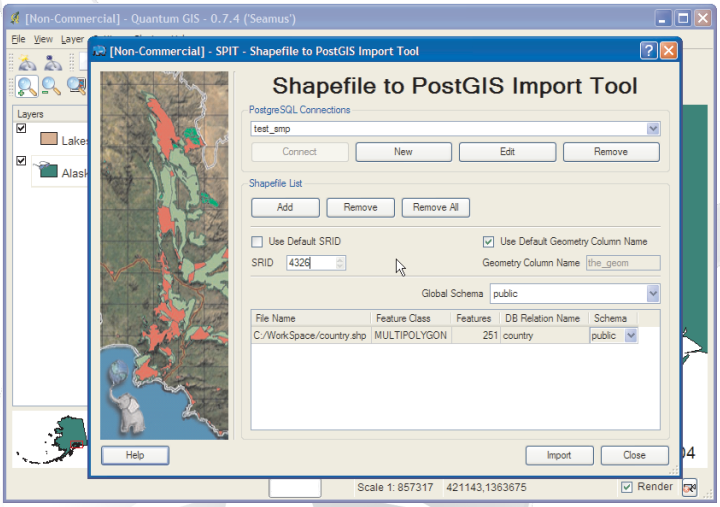
Quantum GIS

Quantum GIS (QGIS) est un Système d'Information Géographique Open Source ergonomique qui fonctionne sous Linux, Unix, Mac OSX et Windows. Il est sous la licence GNU General Public.
QGIS vous permet de naviguer et de créer des données sur votre ordinateur. Il gère de nombreux formats vecteur, raster et des systèmes de gestion de base de données : par exemple ShapeFile d'ESRI, geotiff, PostgreSQL/PostGIS, les vecteurs et rasters GRASS, etc.
QGIS gère des modules pour réaliser certaines tâches comme afficher les traces de votre GPS. Il permet également de créer ses propres modules ou ses propres logiciels SIG en utilisant les langages Python ou C++.
QGIS est un logiciel Open Source et il est gratuit.



Fonctionnalités

- Gestion des formats vecteur et raster
- Intégration du SIG GRASS sous la forme d'un module
- Architecture extensible grâce aux modules
- Outils de numérisation
- Editeur de cartes pour l'impression
- Console Python
- Gestion des formats OGC WMS et WFS
- Carte d'aperçu
- Marques-page géographiques
- Interrogation et sélection des entités
- Visualisation et édition des données attributaires
- Etiquetage
- Projection à la volée



Outil d'importation de Shapefile dans PostGIS

OSGeo
Your Open Source Compass

Visitez notre site : http://www.osgeo.org/qgis

©2008 Open Source Geospatial Foundation (Mis à jour en avril 2008)